

## ФОРМИРОВАНИЕ ОСОБЕННОСТЕЙ НА ПОВЕРХНОСТИ ЖИДКОГО МЕТАЛЛА В СИЛЬНОМ ЭЛЕКТРИЧЕСКОМ ПОЛЕ

Н. М. Зубарев\*

Институт электрофизики  
Уральского отделения Российской академии наук  
620049, Екатеринбург, Россия

Поступила в редакцию 13 июня 1998 г.

Рассмотрена нелинейная динамика свободной поверхности идеальной проводящей жидкости в сильном внешнем электрическом поле. Обнаружено, что уравнения движения могут быть решены в приближении малых углов отклонения поверхности от плоской. Это позволило показать, что практически при произвольных начальных условиях за конечное время на исходно гладкой поверхности появляются точки с бесконечной кривизной, соответствующие особенностям корневого типа.

### 1. ВВЕДЕНИЕ

Известно [1–3], что плоская поверхность проводящей жидкости в сильном внешнем электрическом поле становится неустойчивой, если напряженность поля  $E$  превышает критическое значение  $E_c^2 = 8\pi\sqrt{g\alpha\rho}$ , где  $g$  — ускорение поля тяжести,  $\alpha$  — коэффициент поверхностного натяжения, а  $\rho$  — плотность среды. Взаимодействие электрического поля и индуцированных им зарядов на поверхности жидкости приводит к взрывному росту возмущений поверхности, формированию за конечное время областей со значительной кривизной [4, 5]. Следствием может быть повышение плотности энергии поля у поверхности, обострение эмиссионных процессов и, наконец, вакуумный пробой [6]. Кроме того, существуют свидетельства, что жидкая фаза играет существенную роль на начальных стадиях взрывной электронной эмиссии [7]. Все это определяет необходимость построения адекватной теоретической модели нелинейных стадий развития неустойчивости, в рамках которой можно было бы рассматривать процесс формирования сингулярного профиля поверхности среды (в приложениях — жидкого металла).

В настоящей работе рассматривается нелинейная динамика электрогидродинамической неустойчивости в пределе сильного электрического поля,  $E \gg E_c$ , когда можно не учитывать влияния силы тяжести и поверхностного натяжения. Интерес к этому предельному случаю обусловлен, в частности, недавним обнаружением систем с аномально низкими значениями критического поля  $E_c \sim 1$  кВ/см [8]. Исследование нелинейных стадий развития неустойчивости проводится с помощью теории возмущений по малому параметру — углу наклона поверхности. Введение в рассмотрение подобного малого параметра, конечно, не позволяет описать формирование наблюдаемых в экспериментах сильных особенностей, которым соответствуют углы наклона порядка единицы. Тем не менее в рамках построенной в работе модели удается показать, что практически для

\* E-mail: nick@ami.uran.ru

любого начального условия на поверхности проводящей жидкости за конечное время появляются точки с бесконечной кривизной. Таким образом, уже на слабонелинейных стадиях развития неустойчивости проявляется тенденция к формированию сингулярного профиля поверхности жидкости.

Статья построена следующим образом. В разд. 2 приводятся основные уравнения движения, описывающие эволюцию свободной поверхности идеальной проводящей жидкости в сильном внешнем электрическом поле. В разд. 3 в приближении малости характерных углов наклона поверхности строится нелинейная модель развития электрогидродинамической неустойчивости. Раздел 4 посвящен рассмотрению динамики одномерных возмущений поверхности. Интегрирование уравнений модели показывает, что в системе за конечное время формируются слабые особенности корневого типа, для которых кривизна поверхности оказывается бесконечной. С математической точки зрения появление сингулярностей связано с разрушением аналитичности комплексного потенциала скорости за счет выхода на границу его особенностей — точек ветвления, что в целом аналогично поведению потенциала скорости идеальной жидкости в отсутствие внешних сил [9–11]. В разд. 5 на примере эволюции уединенных возмущений показывается, что формирование сингулярностей происходит раньше, чем успевает нарушиться условие малости углов в результате развития линейной неустойчивости (сама особенность корневого типа согласуется с малоугловым приближением). В разд. 6 исследуется поведение границы жидкого металла в предположении, что характер автомодельности в малой окрестности особенности сохранится при переходе в рассмотрении от одномерных возмущений поверхности к произвольным. В заключительном разделе обсуждается роль корневых особенностей в общей эволюции системы.

## 2. ИСХОДНЫЕ УРАВНЕНИЯ

Рассмотрим движение проводящей жидкости, занимающей область  $-\infty < z \leq \eta(x, y, t)$ , в сильном внешнем электрическом поле  $E$ . Будем считать проводящую жидкость идеальной, а ее движение безвихревым. Тогда потенциал скорости жидкости  $\Phi$  определяется нестационарным уравнением Бернулли:

$$\Phi_t + \frac{(\nabla\Phi)^2}{2} + \frac{p}{\rho} = F(t),$$

где  $p$  — давление, а  $F$  — некоторая функция времени. Кроме того, для потенциального движения несжимаемой жидкости справедливо

$$\Delta\Phi = 0.$$

Уравнения движения замыкаются кинематическим условием на свободной поверхности

$$\eta_t = [\Phi_z - \nabla\eta \cdot \nabla\Phi]_{z=\eta},$$

условием на бесконечности

$$\nabla\Phi|_{z \rightarrow -\infty} \rightarrow 0,$$

а также условием для давления на границе между проводником и вакуумом [3]:

$$[8\pi p + (\nabla\varphi)^2]_{z=\eta} = 0,$$

где  $\varphi$  — потенциал электрического поля.

Распределение потенциала поля в отсутствие пространственных зарядов описывается уравнением Лапласа  $\Delta\varphi = 0$  с условием эквипотенциальности поверхности проводника  $\varphi|_{z=\eta} = 0$  и условием однородности поля на бесконечности  $\varphi|_{z \rightarrow \infty} \rightarrow -Ez$ .

Следует отметить, что рассматриваемые уравнения движения обладают гамильтоновской структурой, а функции  $\eta(x, y, t)$  и  $\psi(x, y, t) = \Phi|_{z=\eta}$  являются канонически-сопряженными величинами [12, 13]:

$$\frac{\partial\psi}{\partial t} = -\frac{\delta H}{\delta\eta}, \quad \frac{\partial\eta}{\partial t} = \frac{\delta H}{\delta\psi},$$

где гамильтониан

$$H = \int_{z \leq \eta} \frac{(\nabla\Phi)^2}{2} d^3r - \int_{z \geq \eta} \frac{(\nabla\varphi)^2}{8\pi\rho} d^3r$$

с точностью до константы совпадает с полной энергией системы.

### 3. ПРИБЛИЖЕНИЕ МАЛЫХ УГЛОВ

С помощью формулы Грина гамильтониан можно представить в виде поверхностного интеграла:

$$H = \int_s \left[ \frac{\psi}{2} \frac{\partial\Phi}{\partial n} + \frac{E^2\eta}{8\pi\rho} \frac{\partial\tilde{\varphi}}{\partial n} \right] ds,$$

где  $\tilde{\varphi} = (\varphi + Ez)/E$  — возмущение скалярного потенциала,  $ds$  — дифференциал поверхности,  $\partial/\partial n$  обозначает нормальную производную.

Будем в дальнейшем считать  $|\nabla\eta| \ll 1$ , что соответствует малости углов наклона поверхности. Это позволяет разложить нормальные производные по степеням канонических переменных. Тогда для гамильтониана получаем

$$H = \int \frac{\psi}{2} \left( \hat{T}_+ \hat{k} \hat{T}_+^{-1} \psi - \nabla\eta \cdot \hat{T}_+ \nabla \hat{T}_+^{-1} \psi \right) d^2r - \int \frac{E^2\eta}{8\pi\rho} \left( \hat{T}_- \hat{k} \hat{T}_-^{-1} \eta + \nabla\eta \cdot \hat{T}_- \nabla \hat{T}_-^{-1} \eta \right) d^2r.$$

Здесь  $\hat{k}$  — двумерный интегральный оператор с ядром, фурье-образ которого равен модулю волнового вектора:

$$\hat{k}f = -\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{f(x', y') dx' dy'}{[(x' - x)^2 + (y' - y)^2]^{3/2}}.$$

Нелинейные операторы  $\hat{T}_{\pm}$ , задаваемые выражениями

$$\hat{T}_{\pm} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(\pm\eta)^n \hat{k}^n}{n!},$$

играют роль операторов сдвига (т. е.  $f|_{z=\eta} = \hat{T}f|_{z=0}$ ) для гармонических функций, затухающих при  $z \rightarrow \mp\infty$ .

Ограничиваясь членами второго и третьего порядков малости, получаем после масштабирования

$$t \rightarrow tE^{-1}(4\pi\rho)^{1/2}, \quad \psi \rightarrow \psi E/(4\pi\rho)^{1/2}, \quad H \rightarrow HE^2/(4\pi\rho)$$

следующее выражение для гамильтониана:

$$H = \frac{1}{2} \int [\psi \hat{k}\psi - \eta \hat{k}\eta + \eta ((\nabla\psi)^2 - (\hat{k}\psi)^2 + (\nabla\eta)^2 - (\hat{k}\eta)^2)] d^2r. \quad (1)$$

Уравнения движения, соответствующие этому гамильтониану, имеют вид

$$g_t + \hat{k}g = \frac{1}{2} [(\hat{k}f)^2 - (\nabla f)^2 + (\hat{k}g)^2 - (\nabla g)^2] + \hat{k}[(f-g)\hat{k}f] + \nabla[(f-g)\nabla f]. \quad (2)$$

$$f_t - \hat{k}f = \frac{1}{2} [(\hat{k}f)^2 - (\nabla f)^2 + (\hat{k}g)^2 - (\nabla\hat{k}g)^2] + \hat{k}[(g-f)\hat{k}g] + \nabla[(g-f)\nabla g], \quad (3)$$

где мы перешли для от переменных  $\eta$  и  $\psi$  к нормальным переменным  $f$  и  $g$ :

$$f = \frac{\psi + \eta}{2}, \quad g = \frac{\psi - \eta}{2}.$$

В линейном приближении соотношение (2) описывает релаксацию величины  $g$  к нулю с характерными временами  $1/|k|$ . В таком случае в правых частях уравнений (2) и (3) можно положить  $g = 0$ , что соответствует рассмотрению нарастающей ветви возмущений с учетом квадратичной нелинейности. В итоге получаем систему уравнений

$$g_t + \hat{k}g = \frac{1}{2} (\hat{k}f)^2 - \frac{1}{2} (\nabla f)^2 + \hat{k}(f\hat{k}f) + \nabla(f\nabla f), \quad (4)$$

$$f_t - \hat{k}f = \frac{1}{2} (\hat{k}f)^2 - \frac{1}{2} (\nabla f)^2. \quad (5)$$

Таким образом, мы показали, что рассмотрение динамики возмущений поверхности проводящей среды в сильном электрическом поле в приближении малых углов сводится к рассмотрению системы уравнений (4) и (5). Ее особенностью является то, что нелинейное уравнение (5) не содержит функцию  $g$ ; кроме того, уравнение (4) линейно по  $g$  и легко интегрируется:

$$g = \frac{1}{2\pi} \int_0^t \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{G(x', y', t')(t-t') dx' dy' dt'}{[(x'-x)^2 + (y'-y)^2 + (t'-t)^2]^{3/2}}, \quad (6)$$

$$G(x, y, t) = \frac{1}{2} (\hat{k}f)^2 - \frac{1}{2} (\nabla f)^2 + \hat{k}(f\hat{k}f) + \nabla(f\nabla f), \quad (7)$$

где мы считали, что  $g|_{t=0} = 0$ .

## 4. ФОРМИРОВАНИЕ КОРНЕВЫХ ОСОБЕННОСТЕЙ

В случае одномерных возмущений поверхности (пренебрегаем зависимостью всех величин от  $y$ ) интегральный оператор  $\hat{k}$  может быть выражен через оператор Гильберта  $\hat{H}$ :

$$\hat{k} = -\frac{\partial}{\partial x} \hat{H}, \quad \hat{H}f = \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{f(x')}{x' - x} dx'.$$

Тогда уравнения модели (4) и (5) записываются в виде

$$g_t - \hat{H}g_x = \frac{1}{2}(\hat{H}f_x)^2 - \frac{1}{2}(f_x)^2 + \hat{H}(f\hat{H}f_x)_x + (ff_x)_x, \quad (8)$$

$$f_t + \hat{H}f_x = \frac{1}{2}(\hat{H}f_x)^2 - \frac{1}{2}(f_x)^2. \quad (9)$$

Для дальнейшего рассмотрения удобно ввести функции, аналитические в верхней полуплоскости комплексной переменной  $x$ :

$$\phi = \hat{P}f, \quad \chi = \hat{P}g,$$

где  $\hat{P} = (1 - i\hat{H})/2$ . Поскольку действие оператора Гильберта на аналитическую в верхней полуплоскости функцию сводится к ее домножению на мнимую единицу, уравнения (8), (9) принимают вид

$$\text{Re}(\phi_t + i\phi_x + \phi_x^2) = 0,$$

$$\text{Re}(\chi_t - i\chi_x + \phi_x^2 - 2\hat{P}(\phi\phi_x^*)_x) = 0.$$

Таким образом, исследование интегродифференциальных уравнений (8) и (9) сводится к анализу линейного неоднородного уравнения

$$\chi_t - i\chi_x = -\phi_x^2 + 2\hat{P}(\phi\phi_x^*)_x \quad (10)$$

и отдельно нелинейного уравнения в частных производных

$$\phi_t + i\phi_x = -\phi_x^2. \quad (11)$$

Для удобства введем в рассмотрение новую функцию  $v = \phi_x$ . С ее использованием уравнение (11) переписывается в виде

$$v_t + iv_x = -2vv_x.$$

Следует отметить, что это уравнение совпадает с предложенным в работах [14, 15] для описания нелинейных стадий развития неустойчивости тангенциального разрыва в течениях жидкости. Кроме того, данное уравнение с точностью до замены  $x \rightarrow x + it$  совпадает с уравнением, полученным в работах [9–11] при рассмотрении нелинейной динамики свободной поверхности идеальной жидкости в отсутствие внешних сил, где

оно описывает временную эволюцию комплексной скорости. Решение этого нелинейного уравнения с частными производными первого порядка находится с помощью метода характеристик:

$$v = Q(x'), \quad (12)$$

$$x = x' + it + 2Q(x')t. \quad (13)$$

где функция  $Q$  определяется из начальных условий  $Q(x) = v|_{t=0}$ .

Покажем по аналогии с работами [9–11], что эти соотношения с учетом требования аналитичности  $v$  описывают формирование сингулярности за конечное время. Задача нахождения явного решения сводится к анализу отображения  $x \rightarrow x'$ , задаваемого соотношением (13). В общем случае это отображение становится неоднозначным в точках, где

$$\partial x / \partial x' = 1 + 2Q_{x'}t = 0. \quad (14)$$

Решение (14) задает некоторую траекторию  $x' = x'(t)$  в комплексной плоскости  $x'$ . Тогда движение точки ветвления функции  $v$  определяется выражением

$$x(t) = x'(t) + it + 2Q(x'(t))t.$$

В некоторый момент времени  $t_0$ , когда точка ветвления достигает вещественной оси, аналитичность функции  $v$  нарушается и решения уравнения (9) становятся сингулярными.

Рассмотрим поведение решений вблизи особенности. Разлагая (12) и (13) в малой окрестности точки  $t = t_0$ ,  $x = x_0 = x(t_0)$ ,  $x' = x'_0 = x'(t_0)$ , получим в основном порядке

$$v = q_0 - \delta x' / (2t_0),$$

$$\delta x = i\delta t + 2q_0\delta t + q''t_0(\delta x')^2,$$

где  $q_0 = Q(x'_0)$ ,  $q'' = Q_{x'x'}(x'_0)$ ,  $\delta x = x - x_0$ ,  $\delta x' = x' - x'_0$  и  $\delta t = t - t_0$ .

Исключая из этих выражений  $\delta x'$ , получаем

$$v = q_0 - \left[ \frac{\delta x - i\delta t - 2q_0\delta t}{4q''t_0^3} \right]^{1/2}. \quad (15)$$

Дифференцируя это выражение по  $x$ , получим

$$\phi_{xx} \equiv v_x = - [16q''t_0^3 2(\delta x - i\delta t - 2q_0\delta t)]^{-1/2}, \quad (16)$$

откуда видно, что величина  $\phi_{xx}$  ведет себя автомодельным образом ( $\delta x \sim \delta t$ ), обращаясь в бесконечность при  $\delta t \rightarrow 0$ .

Что касается комплексной функции  $\chi$ , определяющее ее временную динамику уравнение (10) может быть проинтегрировано методом характеристик (см. также выражения (6), (7) предыдущего раздела). Полагая в качестве начального условия  $\chi|_{t=0} = 0$ , получаем

$$\chi = \int_0^t D(x + it - it', t') dt', \quad D(x, t) = -\phi_x^2 + 2\hat{P}(\phi\phi_x^*)_x.$$

Подставляя сюда выражение (15), находим, что вблизи особенности производная  $\chi_{xx}$  может быть выражена через  $\phi_{xx}$ :

$$\chi_{xx} = \frac{q_0^* - q_0}{q_0 + i} \phi_{xx}.$$

Это означает, что аналитичность  $\chi_{xx}$  также нарушается в момент  $t = t_0$ .

Исследуем поведение поверхности жидкого металла к моменту формирования сингулярностей в решениях уравнений (10) и (11). Учитывая, что  $\eta = f - g$ , получаем, что ее кривизна

$$K = \eta_{xx} (1 + \eta_x^2)^{-3/2}$$

с точностью до квадратичной нелинейности задается выражением

$$K \approx \eta_{xx} = 2 \operatorname{Re} (\phi_{xx} - \chi_{xx}).$$

Подставляя сюда найденные выражения для  $\phi_{xx}$  и  $\chi_{xx}$ , получим в малой окрестности особой точки

$$K \approx 2 \operatorname{Re} \left[ 1 - \frac{q_0^* - q_0}{q_0 + i} \right] \phi_{xx}. \quad (17)$$

Поскольку величина  $\phi_{xx}$  задается выражением (16), выполняются следующие соотношения:

$$K|_{x=x_0} \propto |\delta t|^{-1/2}, \quad K|_{t=t_0} \propto |\delta x|^{-1/2},$$

т. е. на поверхности за конечное время формируется особенность корневого типа, для которой кривизна поверхности жидкости оказывается бесконечной.

В заключение раздела заметим, что, поскольку  $\psi = f + g$ , для комплексного потенциала движения жидкости  $\Psi \equiv 2\hat{P}\psi$  вблизи особенности справедливо соотношение

$$\Psi_{xx} = 2(\phi_{xx} + \chi_{xx}) \approx 2 \frac{q_0^* + i}{q_0 + i} \phi_{xx},$$

т. е. первая производная комплексной скорости также демонстрирует сингулярное поведение при  $\delta t \rightarrow 0$ . Это означает, что, как и в работах [9–11], появление сингулярностей можно интерпретировать как результат разрушения аналитичности комплексного потенциала за счет выхода на границу его особенностей.

## 5. ЭВОЛЮЦИЯ УЕДИНЕННОГО ВОЗМУЩЕНИЯ

Покажем на простом примере, что к моменту формирования сингулярности в решениях уравнений (8), (9) условия применимости нашей модели выполняются.

Рассмотрим начальное возмущение в виде

$$f|_{t=0} = -\varepsilon a^m \hat{k}^{m-1} \ln(x^2 + a^2), \quad (18)$$

где  $m$  — некоторое натуральное число; а для параметров  $a$  и  $\varepsilon$  справедливы неравенства  $a > 0$  и  $\varepsilon > 0$ . Это представление соответствует одномерному уединенному возмущению поверхности, симметричному относительно точки  $x = 0$ , в которой поверхность имеет отрицательную кривизну. Характерные углы наклона поверхности определяются параметром  $\varepsilon$ , который считаем малым.

Отметим, что в линейном приближении уравнение (9) имеет вид

$$f_t + \hat{H}f_x = 0.$$

Его решением с начальным условием (18) является:

$$f(x, t) = -\varepsilon a^m \hat{k}^{m-1} \ln(x^2 + (a-t)^2),$$

т. е. возмущение в рамках линейной модели неограниченно возрастает, становясь бесконечным к моменту  $t = a$ , что, конечно, нарушает условия ее применимости.

Возникает вопрос, приведет ли учет нелинейности в рамках предлагаемой модели к тому, что сингулярность в решениях возникнет раньше, чем будет нарушено условие  $|\eta_x| \approx |f_x| \ll 1$  (сама особенность корневого типа согласуется с условием малости углов). Для ответа на него рассмотрим эволюцию возмущения (18) в рамках нелинейного уравнения (9).

Из симметрии выражения (18) ясно, что сингулярность возникнет в точке  $x = 0$ ; тогда из (13) и (14) следует, что момент ее появления  $t_0$  определяется совместным решением уравнений

$$x'_0 + it_0 + 2Q(x'_0)t_0 = 0,$$

$$1 + 2Q_{x'}(x'_0)t_0 = 0,$$

где функция  $Q$ , соответствующая выражению (18), имеет полюс кратности  $m$  в точке  $x' = -ia$ :

$$Q(x') = i\varepsilon(m-1)! \left( \frac{ia}{x' + ia} \right)^m.$$

Разложением по малому параметру  $\varepsilon$  получаем в основном порядке

$$t_0 \approx a \left[ 1 - \frac{m+1}{m} (2\varepsilon m!)^{1/(m+1)} \right],$$

$$x'_0 \approx -ia \left[ 1 - (2\varepsilon m!)^{1/(m+1)} \right].$$

Поскольку в рамках линейного приближения особенность формируется в момент  $t = a$ , из полученного выражения для  $t_0$  следует, что нелинейность ускоряет формирование особенности (в случае, когда  $\varepsilon < 0$ , нелинейность, наоборот, сдерживает развитие неустойчивости).

Подставляя найденное значение  $x'_0$  в выражение для функции  $Q$  и ее второй производной  $Q_{x'x'}$ , получим

$$q'' \approx -\frac{i(m+1)}{2a^2} (2\varepsilon m!)^{-1/(m+1)},$$

$$q_0 \approx \frac{i}{2m} (2\epsilon m!)^{1/(m+1)}.$$

Таким образом, параметр  $q''$  для возмущений вида (18) отличен от нуля. Это означает, что динамика рассматриваемых возмущений поверхности вблизи особой точки удовлетворительно описывается соотношениями (15)–(17) предыдущего раздела. Что касается параметра  $q_0$ , то вследствие малости  $\epsilon$  будет  $|q_0| \ll 1$ . Этот результат имеет важное значение для настоящей работы. Дело в том, что этот параметр, как следует из выражений (12) и (15), определяет характерные углы наклона поверхности к моменту формирования сингулярности. Тогда для производной  $\eta_x$  в момент коллапса справедлива оценка

$$|\eta_x| \sim \epsilon^{1/(m+1)} \ll 1,$$

т.е. характерные углы остались малыми, несмотря на то что они увеличились в  $\epsilon^{-m/(m+1)}$  раз. В таком случае условие малости углов не успевает нарушиться в результате развития линейной неустойчивости, а предлагаемая в настоящей работе модель (8), (9) оказывается замкнутой в том смысле, что если исходное возмущение удовлетворяет всем требуемым для применимости модели условиям, то это свойство сохраняется на протяжении всей эволюции системы вплоть до момента коллапса  $t_0$ .

Рассмотрим также поведение возмущения напряженности электрического поля на поверхности проводника

$$\delta E(x, t) \equiv -E - \left. \frac{\partial \varphi}{\partial n} \right|_{z=\eta}$$

вблизи сингулярностей. Несложно обнаружить, что в линейном приближении возмущение поля задается выражением

$$\delta E \approx -E \hat{H} f_x = 2E \operatorname{Im}(v).$$

Подставляя сюда выражение для  $v$  (15), получаем в особой точке

$$\delta E|_{\delta x = \delta t = 0} \approx 2E \operatorname{Im}(q_0).$$

Поскольку параметр  $q_0$  мал, возмущение напряженности поля в момент формирования особенности остается много меньше внешнего поля (сингулярными будут величины  $\delta E_x$  и  $\delta E_t$ ).

## 6. АВТОМОДЕЛЬНЫЕ РЕШЕНИЯ В ОБЩЕМ СЛУЧАЕ

В предыдущем разделе мы показали, что в малоугловом приближении  $|q_0| \ll 1$ . Это позволяет пренебречь зависимостью от этого параметра в выражениях (16) и (17). Тогда при условии, что  $q'' \neq 0$ , динамика кривизны поверхности в одномерном случае определяется выражением

$$K \approx -\operatorname{Re} [4q'' t_0^3 (\delta x - i\delta t)]^{-1/2}. \quad (19)$$

В частности, для симметричного относительно точки  $x = x_0$  возмущения имеем

$$K \approx -\frac{1}{\sqrt{8t_0^3|q''|}} \left[ \frac{-\delta t + \sqrt{\delta x^2 + \delta t^2}}{\delta x^2 + \delta t^2} \right]^{1/2}$$

В этом выражении начальные условия определяют лишь постоянный множитель. Таким образом, поведение системы вблизи особой точки носит универсальный характер.

Рассмотрим также частный случай, когда  $q'' = 0$ . Пусть, например,

$$\frac{\partial^2 Q}{\partial x'^2} \Big|_{x'=x'_0} = \dots = \frac{\partial^{n-1} Q}{\partial x'^{n-1}} \Big|_{x'=x'_0} = 0, \quad q_n \equiv \frac{\partial^n Q}{\partial x'^n} \Big|_{x'=x'_0} \neq 0,$$

где  $n > 2$ . Тогда, разлагая (13) по  $\delta x'$  до степени  $n$ , в основном порядке получим

$$K \approx -\frac{1}{nt_0} \operatorname{Re} \left( \frac{n!}{2t_0 q_n} \right)^{1/n} (\delta x - i\delta t)^{1/n-1}. \quad (20)$$

Из выражений (19), (20) видно, что для произвольного одномерного возмущения поверхности, удовлетворяющего условию  $|\eta_x| \ll 1$ , вблизи особенности кривизна ведет себя автомодельным образом:

$$K \approx \frac{1}{|\delta t|^p} h \left( \frac{\delta x}{|\delta t|} \right), \quad (21)$$

$h$  — некоторая функция, а показатель степени задается выражением

$$p = (n - 1)/n, \quad (22)$$

$n$  — некоторое натуральное число.

Заметим теперь, что выражения (19) и (20) являются точными решениями линейного интегродифференциального уравнения

$$K_t + \hat{H}K_x = 0,$$

которое, как следует из (9) с учетом того, что в основном порядке  $K = f_{xx}$ , описывает эволюцию кривизны поверхности в линейном приближении. Выражение (21) при произвольном показателе  $p$  задает класс его автомодельных решений. Это означает, что, с одной стороны, динамика поверхности вблизи особенности описывается автомодельными решениями линеаризованных уравнений модели; с другой стороны, влияние нелинейности приводит к тому, что из всех возможных автомодельных решений реализуются лишь решения с рациональными показателями  $p$ , задаваемыми выражением (22) (в случае общего положения  $p = 1/2$ ).

Естественно предположить по аналогии с одномерным случаем, что и в двумерном случае решения в малой окрестности сингулярности будут автомодельными:

$$K \approx \frac{1}{|\delta t|^p} h \left( \frac{\delta x}{|\delta t|}, \frac{\delta y}{|\delta t|} \right), \quad (23)$$

где  $p$  удовлетворяет условию (22). Особенностью приближения слабой нелинейности в нашей задаче является то, что конкретный вид зависимости всех величин от автомодельных переменных можно рассматривать в рамках уравнения

$$K_t = \hat{k}K, \quad (24)$$

линейность которого позволяет эффективно исследовать формирование двумерных особенностей на поверхности проводящей среды. Следует отметить, что это утверждение справедливо при соблюдении условия  $p < 1$ , которое, как видно из (22), в нашем случае естественным образом выполняется. Дело в том, что при  $p = 1$  выражение вида (23) соответствует симметриям исходных нелинейных уравнений движения; тогда вклад нелинейности вблизи особенности сравним с вкладом линейных членов, а анализ поведения поверхности выходит за рамки настоящей работы.

Подставляя выражение (23) в (24), получаем следующее интегродифференциальное уравнение для неизвестной функции  $h$ :

$$\xi h_\xi + \zeta h_\zeta + ph = \hat{k}(\xi, \zeta)h,$$

где  $\xi = \delta x/|\delta t|$  и  $\zeta = \delta y/|\delta t|$ . Поскольку профиль поверхности сначала формируется на периферии и затем распространяется к точке  $\delta x = \delta y = 0$ , в момент коллапса кривизна поверхности в окрестности особой точки определяется асимптотическими решениями этого уравнения при  $\xi^2 + \zeta^2 \rightarrow \infty$ . Они, как несложно заметить, описываются уравнением в частных производных

$$\xi h_\xi + \zeta h_\zeta + ph = 0.$$

Его общее решение имеет вид

$$h = [\xi^2 + \zeta^2]^{-p/2} F(\zeta/\xi),$$

где  $F$  — некоторая функция. Подставляя это выражение в (23) и затем переходя к полярным координатам

$$\delta x = r \cos \beta, \quad \delta y = r \sin \beta,$$

для кривизны поверхности вблизи особой точки получаем

$$K|_{t=t_0} \approx \frac{F(\operatorname{tg} \beta)}{r^p}.$$

Видно, что мы снова имеем дело с корневой особенностью.

## 7. ЗАКЛЮЧИТЕЛЬНЫЕ ЗАМЕЧАНИЯ

Анализ эволюции границы проводящей жидкости в сильном электрическом поле в малоугловом приближении показал, что практически при произвольных начальных условиях нелинейность приводит к формированию на изначально гладкой поверхности точек с бесконечной кривизной, соответствующих особенностям корневого типа. Подобные особенности, однако, не обеспечивают значительной концентрации электрического поля вблизи поверхности проводника и, следовательно, не могут сами собой обуславливать нарушение электрической прочности вакуумного промежутка. В таком случае можно предположить, что основная роль корневых особенностей в общей эволюции

системы заключается в том, что в дальнейшем они будут порождать более сильные особенности, способные оказывать существенное влияние на процессы эмиссии из жидкого металла, в частности, способные обеспечить условия для инициирования взрывной электронной эмиссии. К таким особенностям относятся, например, разрывы в первой производной профиля поверхности, наблюдавшиеся в экспериментах [5, 7]. Следует отметить, что их теоретическое рассмотрение выходит за рамки малоуглового приближения, а также требует учета поверхностного натяжения. Действительно, применимость предложенной в настоящей работе модели ограничивается масштабами  $|\delta x| \gg l$ , где параметр  $l$  задает характерный размер, при котором становятся существенными капиллярные эффекты. Из размерных соображений этот параметр определяется отношением коэффициента поверхностного натяжения к плотности энергии электрического поля:  $l \propto \alpha/E^2$ . Стабилизирующее влияние поверхностного давления приведет к тому, что к моменту  $t_0$  кривизна поверхности останется конечной ( $K \sim 1/l$ ), ее профиль — гладким, а формирование сингулярного профиля поверхности будет приходиться на более поздние стадии развития неустойчивости.

Автор считает своим долгом поблагодарить А. М. Искольдского и Н. Б. Волкова за стимулирующие обсуждения, а также Е. А. Кузнецова, любезно указавшего на работы [9–11]. Данная работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (проект 97-02-16177).

## Литература

1. L. Tonks, Phys. Rev. **48**, 562 (1935).
2. Я. И. Френкель, ЖЭТФ **6**, 347 (1936).
3. Л. Д. Ландау, Е. М. Лифшиц, *Электродинамика сплошных сред*, Наука, Москва (1982).
4. М. Д. Габович, В. Я. Порицкий, Письма в ЖЭТФ **33**, 320 (1981).
5. А. В. Батраков, С. А. Попов, Д. И. Проскуровский, Письма в ЖТФ **19**, 66, 71 (1993).
6. Л. И. Праневичюс, И. Ю. Барташюс, В. И. Илгунас, Изв. вузов. Физика № 4, 44 (1969).
7. А. В. Батраков, Дисс.... канд. физ.-мат. наук, ИСЭ СО РАН, Томск (1997).
8. А. В. Батраков, С. А. Попов, Д. И. Проскуровский, Письма в ЖЭТФ **63**, 583 (1996).
9. Е. А. Kuznetsov, M. D. Spector, and V. E. Zakharov, Phys. Lett. A **182**, 387 (1993).
10. Е. А. Kuznetsov, M. D. Spector, and V. E. Zakharov, Phys. Rev. E **49**, 1283 (1994).
11. А. И. Дьяченко, В. Е. Захаров, Е. А. Кузнецов, Физика плазмы **22**, 916 (1996).
12. В. Е. Захаров, ПМТФ № 2, 86 (1968).
13. Е. А. Кузнецов, М. Д. Спектор, ЖЭТФ **71**, 262 (1976).
14. С. К. Жданов, Б. А. Трубников, ЖЭТФ **94**(8), 104 (1988).
15. С. К. Жданов, Б. А. Трубников, *Квазигазовые неустойчивые среды*, Наука, Москва (1991).